

# FUNDAMENTOS DE ROBÓTICA

## OBJETIVOS

Al finalizar la acción formativa el alumno será capaz de:

- Conocer las partes de un sistema robot.
- Programar en RAPID el Robot IRB120 ABB
- Realizar modificaciones básicas en programas
- Realizar ajustes y Backup sistema Robot

## CONTENIDOS

### 1- PARTES DEL ROBOT

1.1 Mecánica del robot.

1.2 Armario eléctrico.

1.3 Programadora (Flexpendant)

1.3.1 Botones de la consola

1.3.1.1 Dispositivo de habilitación.

1.3.1.2 Botones de Hold to Run.

1.3.1.3 Botones de hardware.

1.3.2 Menú de opciones.

1.3.3 Menú de configuración rápida.

1.3.3.1 Unidad mecánica.

1.3.3.2 Incrementos.

1.3.3.3 Modo de ejecución.

1.3.3.4 Paso a paso.

1.3.3.5 Velocidades.

## **2- OPERACIONES CON EL ROBOT**

- 2.1 Mover en manual/ automático.
- 2.2 Cargar un programa.
- 2.3 Guardar un programa.
- 2.4 Crear un programa.
- 2.5 Generar un subprograma/subrutina en un programa.
- 2.6 Llevar el cursor a un punto determinado del programa.
- 2.7 Entradas y salidas. Visualización, simulación y forzado.
- 2.8 Arrancar y parar un programa en automático.
- 2.9 Modificar las coordenadas de un punto desde programa.
- 2.10 Calibración.
- 2.11 Creación de planos de trabajo.